

1 Géodésie

C'est la science qui s'intéresse aux études des formes et dimensions de la terre, dans son ensemble elle regroupe toutes les techniques ayant pour but de déterminer les positions planimétriques et altimétriques.

2 Les représentations planes

Comme vous savez que la terre n'est pas un corps rigide, elle est relativement déformée aux niveaux des deux pôles, un talement de 11 km des pôles par rapport au rayon 6337 km et un renflement de 11 km aux niveaux de l'équateur. La terre a donc un aspect d'un ellipsoïde dont le petit axe est l'axe de rotation,

La surface de la terre n'est pas régulière au raisonnement du relief (fosse, creux, bosse) elle est donc irrégulière dans sa surface donc pour pouvoir faire les représentations planes la géodésie a mis en évidence des notions fondamentales et référencielles pour déterminer les altitudes ainsi que les surfaces planes du relief.

3 Géoides

Il constitue 70% de la surface totale du globe terrestre (surface des océans, mer) on peut aussi le définir comme état des surfaces des milieux marins prolongé sous les continents ils constituent donc la surface de référence pour les altitudes, c'est le niveau 0.

4 Ellipsoïde

Il est impossible de représenter une surface sphérique sur une surface plane sans déformation. On sait quand on sache que la terre n'est pas une sphère mais a une forme d'une ellipse donc l'ellipsoïde représente la surface la plus proche du géoïde. Elle épouse la surface de la terre, cet ellipsoïde est appelé "ellipsoïde de révolution" qui est la surface de référence pour la représentation des cartes et des plans.

exp: La Géodésie FR utilise l'ellipsoïde défini en 1880 "Clarke" cet ellipsoïde de référence est actuellement utilisé comme surface de projection et établit les plans et carte en FR. Il a été choisi comme le plus proche possible du géoïde, l'écart

l'écartement entre l'ellipsoïde de Clarke et le géoïde est inférieur à 14 m.

5 Les types d'ellipsoïdes:

5/1- Ellipsoïdes locaux: sont constitués par plusieurs ellipsoïdes locaux définis par chaque pays et qui sont très proches des géoïdes locaux.

5/2 Ellipsoïdes locaux: représente les ellipsoïdes les plus proches aux géoïdes locaux

6- Les Méridiens

C'est l'intersection d'un plan contenant les deux points P, P' des deux pôles avec la surface de l'ellipsoïde de révolution (référence), un méridien a la forme

d'une ellipse

exp: Greenwich UTM, ...

Les Paralleles:

Ils representent un plan perpendiculaire a l'axe des deux poles avec la surface equatoriale

C'est une forme circulaire

exp: L'equateur.

Systeme de Projection:

∃ 3 types de projections largement utilise au monde

-1: Projection cylindrique; c'est une projection ou on projete l'ellipsoide sur un cylindre
cette projection donne une image mathematique des meridians et des paralleles (les meridians sont perpendiculaires au parallele). exp: UTM

-2 Projection conique; dans ce cas on projete l'ellipsoide dans un cone
et l'image ~~d'un meridian et d'un parallele~~ resultante des meridians et des paralleles se differencie
presque entierement de la premiere image (les paralleles sont sous forme de demi cercle et les
meridians sont sous forme de droite, le tout est cocentrique autour d'un pt de pole).

exp: Lambert Clark 1880, Meridian d'origine: Paris. Conforme

Le Systeme de coordonnees:

On distingue 3 types de coordonnees:

- Coordonnees geographiques (latitude, longitude). on les appelle les coordonnees
angulaires donc la longitude d'un pt (a) c'est l'intersection du plan (GP) et (P, O, a)

donc la longitude represente l'intersection du plan d'origine et le plan du pt

La latitude du lieu a, represente l'intersection de la normale [NA]
avec le plan de l'equateur. (P)



- Coordonnees metriques:

Ce sont des coordonnees lineaires representees par les unitees metriques (m, km)
on les utilise generalement dans l'etablissement et la realisation des plans. ex: les
levés topographiques.

- Coordonnees Polaires.

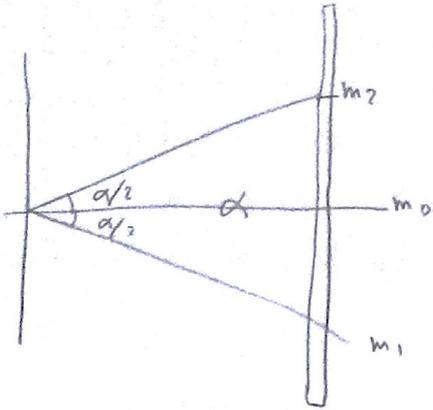
Le calcul des indices d'aplatissement et d'excentricite

aplatissant $P = \frac{a - b}{a}$ (demi grand axe) - b (demi petit axe); $P < a$

Indice d'excentricite: $e^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2}$; $e = \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{a^2}}$



Abcès 9



$$1) \operatorname{tg}(\alpha/2) = \frac{m_2 - m_0}{\Delta h \text{ (distance hor)}}$$

$$2) \operatorname{tg}(\alpha/2) = \frac{m_0 - m_1}{\Delta h}$$

$$\operatorname{tg}(\alpha/2) \cdot \Delta h = m_2 - m_0 \quad \text{--- (1)}$$

$$\operatorname{tg}(\alpha/2) \cdot \Delta h = m_0 - m_1 \quad \text{--- (2)}$$

$$2 \operatorname{tg}(\alpha/2) \Delta h = (m_2 - m_1)$$

3^{es} cas $V \neq \pi/2 : 90^\circ : 10090^\circ$

$$\Delta h = k \cdot (m_2 - m_1) \cdot \sin^2 V$$

$$\Delta h = \frac{m_2 - m_1}{2 \operatorname{tg}(\alpha/2)}$$

$$\Delta h = k = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\operatorname{tg}(\alpha/2)} = 100$$

↑
cte, stadiométrique

$$\Delta h' = 100 = \Delta m$$

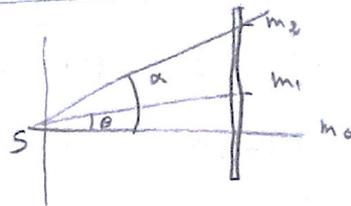
$$\operatorname{tg}(\alpha) = (m_2 - m_0) / \Delta h$$

$$\operatorname{tg}(\beta) = (m_0 - m_1) / \Delta h$$

$$\operatorname{tg}(\alpha) - \operatorname{tg}(\beta) = (m_2 - m_1) / \Delta h$$

$$\Delta h = (m_2 - m_1) / (\operatorname{tg}(\alpha) - \operatorname{tg}(\beta))$$

3^{es} cas



Nivellement : Altitude du point A par rapport au niveau de la mer (giron).

Le tachymètre : c'est un théodolite couplé à un système de mesure de distance. on distingue ainsi le diagramme, c'est un tachymètre ancien mécanique, tachio et a

Le tachymètre électronique, c'est un théodolite à un système de mesure électronique de mesure des longueurs appelé Jmel.

Le goniomètre : c'est un instrument permettant de mesurer les angles horizontaux et verticaux.

Eclimètre : c'est un appareil qui mesure les angles verticaux uniquement.

Les appareils de mesure des longueurs (distance).